

## Лабораторная работа № 1

# Исследование программного ввода аналогового сигнала в ПЭВМ

**Цель работы:** получение навыков ввода аналогового сигнала в ПЭВМ с использованием платы аналогового ввода-вывода.

### Основные вопросы, изучаемые в работе:

- структура и состав платы аналогового ввода-вывода L-154 фирмы L-Card;
- команды языка ассемблера, используемые для обращения к плате ввода-вывода;
- написание программы на языке ассемблер, осуществляющей ввод аналогового сигнала в ПЭВМ.

## Описание платы L-154 фирмы L-Card

Плата L-154 является быстродействующим и надежным устройством для ввода и вывода аналоговой и цифровой информации в персональных IBM совместимых компьютерах. Данная плата предназначена для преобразования аналоговых сигналов в цифровую форму для ввода в ЭВМ, управления одним выходным аналоговым каналом (цифроаналоговый преобразователь), а также для ввода/вывода цифровых ТТЛ линий.

Стандартный комплект поставки позволяет:

- осуществлять многоканальный ввод с аналоговых каналов с частотой до 70 кГц на канал.
- осуществлять асинхронный ввод с различных аналоговых каналов
- управлять цифроаналоговым преобразователем.
- осуществлять работу в двух режимах: в программном режиме и в режиме генерации прерываний IRQ.
- управлять цифровыми линиями в асинхронном режиме.

### **Технические данные**

#### **Аналого - цифровой преобразователь (АЦП)**

На плате имеется один АЦП, на вход которого с помощью коммутатора может быть подан один из 16 (32) аналоговых каналов с внешнего разъёма платы. Параметры АЦП приведены в табл. 1.1.

Таблица 1.1

Параметры АЦП

Количество каналов

дифференциальных 16

с общей землёй 32

Разрядность

12 бит

Время преобразования

1.7 мкс

Входное сопротивление

2 МОм

Диапазон входного сигнала

$\pm 5.12\text{В}$ ,  $\pm 2.56\text{В}$ ,  $\pm 1.024\text{В}$

Максимальная частота преобразования

70 кГц

Интегральная нелинейность преобразования

$\pm 0.8$  МЗР, макс.  $\pm 1.2$  МЗР

Дифференц. нелинейность преобразования

$\pm 0.5$  МЗР, макс.  $\pm 0.75$

Отсутствие пропуска кодов

гарантировано 12 бит

Смещение нуля

$\pm 0.5$  МЗР, макс. 1 МЗР

### Цифроаналоговый преобразователь (ЦАП)

На плате установлен один ЦАП, который выдаёт постоянное напряжение в соответствии с записанным в него цифровым кодом. Параметры ЦАП приведены в табл. 1.2.

Таблица 1.2

#### Параметры ЦАП

Количество каналов

1

Разрядность

12 бит

Время установления

10 мкс

Выходной диапазон

$\pm 5.12$  В

### Цифровые входы и выходы

На плате имеется 8 цифровых входных ТТЛ линий и 8 выходных ТТЛ линий, с помощью которых можно управлять внешними устройствами, осуществлять цифровую синхронизацию ввода и т. п. Параметры цифровых линий приведены в табл. 1.3.

Таблица 1.3

Параметры цифровых линий

Входной порт

8 бит ТТЛШ

Выходной порт

8 бит ТТЛШ

Напряжение низкого уровня

мин. 0.0 В

макс. 0.4 В

Напряжение высокого уровня

мин. 2.5 В

макс. 5.0 В

Выходной ток низкого уровня (макс.)

4 мА

Входной ток высокого уровня (макс.)

0.4 мА

### **Счётчики-таймеры**

На плате установлено три счётчика-таймера (одна микросхема 580ВИ53) с кварцевой стабилизацией 1 МГц, с помощью которых осуществляется программная синхронизация ввода и генерирование прерываний IRQ.

Первый и второй счетчики являются 16-битными каскадно соединёнными счётчиками. Счётный вход третьего канала выведен на внешний разъём для возможности внешней синхронизации процессов ввода и вывода.

---

## **Программирование платы**

### **Адресное пространство платы**

Управление всеми устройствами на плате (АЦП, ЦАП, таймеры, цифровые линии) осуществляется через порты ввода - вывода компьютера. Плата занимает 16 последовательных ячеек в пространстве ввода-вывода компьютера начиная с базового адреса, установленного на плате с помощью перемычек (табл. 1.4).

Таблица 1.4

Описание портов ввода-вывода PC

Адрес порта

Направление

Описание

BASE

Чтение



(16-бит)

Результат аналого-цифрового преобразования (16 бит)

BASE

Запись

(16-бит)

12-битный код, устанавливаемый на ЦАП (младшие 12 бит)

BASE+2

Запись (8-бит)

Установка номера канала АЦП, режима подключения каналов, коэффициента усиления

BASE+2

Чтение (8-бит)

Вых. трёх счётчиков-таймеров и бит готовн.

BASE+3

Чтение (8-бит)

Значения 8 бит ТТЛ линий с внешнего разъёма

BASE+3

Запись (8-бит)

Установка 8 ТТЛ линий на внешнем разъёме

BASE+4

Запись (8-бит)

Старт аналого-цифрового преобразования

BASE+8

Чтение/Запись
(8-бит)

Программирование таймера А
(микросхема 580ВИ53)

BASE+9
--------

Чтение/Запись
(8-бит)

Программирование таймера В
(микросхема 580ВИ53)

BASE+A
--------

Чтение/Запись
(8-бит)

Программирование таймера С
(микросхема 580ВИ53)

BASE+B
--------

Запись (8-бит)

Регистр управления таймера 580ВИ53

BASE+0xF

Запись (8-бит)

Включение / Отключение линии IRQ от шины компьютера

BASE - базовый адрес платы (в данной работе на плате установлен базовый адрес 310h).

Структура портов платы показана на рис. 1.1.

Рис. 1. 1 Структурная схема платы

### **Установка напряжения на ЦАП**

На плате установлен один цифроаналоговый преобразователь, который устанавливает напряжение на линии “Выход ЦАП” на внешнем разъёме в соответствии с записанным в ЦАП цифровым кодом. На ЦАП передается 16-битный код, но поскольку код ЦАП – 12-битный, то старшие 4 бита не используются. Соответствие 12 - битного кода ЦАП напряжению приведено на рис. 1.2.

Рис. 1.2. Функция преобразования ЦАП

Для установки ЦАП в языке ассемблер используют команду записи в порт:

```
out dx, ax
```

где dx и ax – 16-разрядные регистры общего назначения. В dx записывают адрес порта ЦАП (BASE), в ax – код, передаваемый на ЦАП (0...4095).

Пример установки кода на ЦАП:

```
mov dx, 310H ; адрес установки кода на ЦАП (BASE)
```

```
mov ax, 0
```

```
out dx, ax ; установим минимальное напряжение
```

```
mov ax, 4095
```

out dx, ax ; установим максимальное напряжение

## Использование АЦП

### Управление коммутатором и усилением

На плате установлен один АЦП с 32-канальным коммутатором, с помощью которого на вход АЦП подается один из 16- или 32-аналоговых каналов. После переключения номера канала в коммутаторе нельзя сразу давать старт АЦП, необходимо организовать задержку на установление аналогового канала. Эта задержка составляет 4 мкс.

Одновременно с номером аналогового канала осуществляется управление коэффициентом усиления и режимом подключения сигналов (т. е. используется 16-канальный дифференциальный режим или 32-канальный режим с общей землей). Формат байта установки режима АЦП представлен в табл. 1.5. Поле "Коэффициент усиления" (U2-U1) представлено в табл. 1.6. Поле "Номер канала" (C4-C1) в дифференциальном режиме показано в табл. 1.7.

Таблица 1.5

Бит
-----

8
---

7
---

6
---

5
---

4

3

2

1

Имя

U2

U1

M32

C5

C4

C3

C2

C1

При дифференциальном подключении поле M32 должно быть равно 0 (соответственно бит C5 номера канала C5-C1 также должен быть равен нулю). В 32-канальном режиме бит M32 должен быть равен единице, при этом номер канала задаётся всеми битами C5-C1.

Таблица 1.6

Бит U2

Бит U1

Усиление

Диапазон входного сигнала АЦП

1

1



1

$\pm 5.12 \text{ В}$

1

0

2

$\pm 2.56 \text{ В}$

0

1

5

$\pm 1.024 \text{ В}$

0

0

Зарезервирован

Таблица 1.7

Номер канала АЦП

1

2

3

4

5

6

7

8

9

10

11

12

13

14

15

16

Бит 1

0

1

0

1

0

1

0

1

0

1

0

1

0

1

0

1

Бит 2

0

0

1

1

0

0

1

1

0

0

1

1

0

0

1

1

Бит 3

0

0

0

0

1

1

1

1

0

0

0

0

1

1

1

1

Бит 4

0

0

0

0

0

0

0



0

1

1

1

1

1

1

1

1

Соответствие кода с АЦП напряжению на входе в зависимости от коэффициента усиления АЦП показано на рис. 1.3.

Рис. 1.3. Функции преобразования АЦП в зависимости от установленного коэффициента усиления (КУ)

Для установки номера канала режима работы и коэффициента усиления АЦП, в языке ассемблер используют команду записи в порт:

```
out dx, al
```

где в dx записывают адрес порта номера канала АЦП (BASE+2), в al – код, задающий режим АЦП (табл 1.5).

---

### Старт АЦП и чтение результата

Запуск аналого-цифрового преобразования производится программно путем записи любого числа по адресу BASE+4. Для этого используется команда ассемблера:

```
out dx, al
```

где в dx записывают адрес порта старта АЦП (BASE+4), в al – любое число.

После запуска АЦП ровно через 1.7 мкс результат преобразования можно будет прочитать по адресу BASE. Команда чтения результата АЦП:

```
in ax, dx
```

где в dx записывают адрес порта АЦП (BASE), после выполнения команды в регистре ax будет код результата преобразования.

Для проверки окончания цикла преобразования задействован четвёртый бит в порте статуса. Нулевое состояние этого бита означает окончание преобразования.

Пример программы работы с АЦП:

; устан. 1-й кан. АЦП, включенный в дифференциальном режиме

mov dx, 312H ; адрес порта номера канала (BASE+2)

mov al, 11000000b ; 1-й канал АЦП, усилен=1, диф. режим

out dx, al ; установим параметры работы АЦП

mov dx, 303H ; в качестве задержки на установление

; канала

in al, dx ; считаем цифровой порт

; дадим старт АЦП

mov dx, 314H ; адрес порта старта АЦП (BASE+4)

out dx, al ; дадим старт преобразования

; дождёмся завершения цикла преобразования

; для этого подождём бита готовности

mov dx, 312H ; порт с битом готовности (BASE+2)

wb\_ready: ; ждём нулевого состояния на бите

; ГОТОВНОСТИ

in al, dx

and al, 00001000b ; если 4-й бит в al не равен 1

`jnz wb_ready` ; идем на метку

; чтение результата АЦП

`mov dx, 310H` ; адрес чтение кода с АЦП (BASE)

`in ax, dx` ; считаем код с АЦП

; в ax – код результата

### **Чтение цифровых ТТЛ линий**

На внешнем разъёме платы имеются 8 цифровых ТТЛ входов, состояние которых может быть прочитано по адресу BASE+3. При каждом чтении цифровых линий генерируется цифровой строб на линии "Строб чтения цифрового порта" на внешнем разъёме платы. Формат чтения ТТЛ линий приведен в табл. 1.8.

Таблица 1.8

Бит
-----

8
---

7

6

5

4

3

2

1

Имя

D8

D7

D6

D5

D4

D3

D2

D1

D8-D1 соответствуют восьми входным ТТЛ линиям с внешнего разъёма.

Пример чтения ТТЛ линий

```
mov dx, 313H ; адрес ТТЛ линий (BASE+3)
```

```
in al, dx ; считаем ТТЛ линии
```

### **Установка цифровых ТТЛ линий**

На внешнем разъёме платы имеются 8 цифровых ТТЛ выходов, состояние которых может быть изменено записью по адресу BASE+3. Формат установки ТТЛ линий приведен в табл. 1.9.

Таблица 1.9

Бит

8

7

6

5

4

3

2

1

Имя

D8

D7



D6

D5

D4

D3

D2

D1

D8-D1 соответствуют восьми выходным ТТЛ линиям с внешнего разъёма.

Пример установки ТТЛ линий

```
mov dx, 313H ; адрес ТТЛ линий (BASE+3)
```

```
mov ax, 0ffH ; установим все единицы на ТТЛ
```

```
; выходах
```

out dx, al ; установим TTL линии

## Управление таймерами

### Назначение

На плате установлена микросхема 580ВИ53 трёхканального таймера. С помощью трёх каналов таймера можно осуществлять программную синхронизацию процессов ввода и вывода, генерировать прерывания IRQ в компьютере. Входы разрешения всех каналов таймера всегда равны единице (т. е. разрешено). Канал А тактируется от установленного на плате кварца с частотой 1 МГц. Таймер В каскадно связан с таймером А, что позволяет работать с большими временными интервалами (до  $0xFFFF \cdot 0xFFFF$  мкс). Счётный вход таймера С выведен на внешний разъём, что позволяет использовать программную синхронизацию процессов ввода от внешних цифровых сигналов.

Установка режимов таймеров и опрос их текущего состояния достигается при записи соответствующего кода в регистр управления и двойным опросом соответствующего счетчика.

### Опрос состояния таймеров

Опрос состояния счётчиков осуществляется одним из двух способов.

Выходы всех трёх каналов выведены на порт  $BASE+0x2$ , поэтому возможно отслеживание состояния соответствующих битов этого порта.

Текущее состояние счётчика можно отследить путём опроса соответствующего порта таймера. Формат чтения порта  $BASE+0x2$  приведен в табл. 1.10.

Таблица 1.10

Бит
-----

8

7

6

5

4

3

2

1

Имя

X

X

X

X

D4

D3

D2

D1

D4 бит готовности от АЦП;

D3 выход третьего канала таймера;

D2 выход второго канала таймера;

D1 выход первого канала таймера.

### **Работа с прерываниями (адрес BASE+0xF)**

Прерывания IRQ могут генерироваться выходом второго таймера, который каскадно соединён с первым таймером (т. е. интервал между генерируемыми прерываниями равен

произведению интервалов, записанных в первый и второй таймеры). Номер генерируемого прерывания устанавливается переключкой на плате (см. описание переключек). При включении компьютера генерирование прерываний запрещено.

Запись по адресу  $BASE+0xF$  единицы приводит к разрешению генерирования прерываний платой. Запись по адресу  $BASE+0xF$  нуля приводит к запрещению генерирования прерываний платой (т. е. выход второго таймера будет отключён от линии прерывания компьютера).

---

### **Порядок выполнения работы** **Однократный асинхронный ввод с АЦП**

Обобщенный алгоритм, реализующий аналого-цифровое преобразование и вывод результата в единицах напряжения, может быть представлен следующей блок-схемой (рис. 1.4):

Рис. 1.4. Блок-схема алгоритма ввода данных с АЦП

Данный алгоритм предлагается реализовать с помощью программы на языке ассемблер. Для этого запустите программу Norton Commander, ярлык которой расположен на рабочем столе Windows. Войдите в каталог `C:Students`, с помощью команды `<Shirf+F4>` создайте новый текстовый файл, для которого введите имя, например `lab1.asm`. Введите следующий текст программы. Заполните пропуски соответствующими командами ассемблера, установив дифференциальный режим работы АЦП, коэффициент усиления

равный единице, номер канала равный номеру вашей бригады (комментарии после точки с запятой можно не вводить):

```
assume cs:text,ds:data,ss:stk
```

```
stk segment stack
```

```
dw 100 dup(?)
```

```
stk ends
```

```
text segment 'code'
```

```
include mac.mac
```

```
assume cs:text,ds:data,ss:stk
```

```
main proc
```

mov ax,data

mov ds,ax

; установка номера канала

; коэффициента усиления и режима работы АЦП

; ...

; ожидание установления номера канала

; ...

; дать старт преобразования

; ...

; ожидание прихода бита готовности

; ...

; считать результат преобразования из порта АЦП

; ...

; привести результат преобраз. в единицы милливольт

sub ax, 2048 ; ax: -2048 ... 2048

mov bx, 10

imul bx ; ax=ax\*10



mov bx, 4

idiv bx ; ax=ax/4

call Write ; вывод результата

; завершение работы программы

mov ax, 4c00h

int 21h

main endp

; локальная функция вывода числа в десятичном виде на экран

Write proc near

; вызов макроса, преобразующего двоичное число из AX

; в строку символов десятичных цифр и знака '-'

OutToStr ax, ResOut

mov ah, 09h

mov dx, offset ResOut ; вывод строки на экран

int 21h

ret

Write endp

text ends

data segment ;сегмент данных

Result db 1 DUP(0) ; перем. для хранения результата

ResOut db 7 DUP(0) ; строковая переменная

data ends

end main

Сохраните набранный текст клавишей <F2>, покиньте текстовый редактор клавишей <ESC>. ПроасSEMBлируйте программу командой TASM имя\_файла.asm. Если компилятор обнаружил ошибки, исправьте строки текста программы, в которых обнаружены ошибки, проасSEMBлируйте программу заново. Если ошибок нет, скомпонуйте исполняемую программу, для чего наберите tlink имя\_файла.obj. Запустите появившийся файл имя\_файла.exe. Чтобы посмотреть выводимый программой текст нажмите клавиши «CTRL+O». Данная программа должна выводить на экран значения напряжения, поданного на заданный канал АЦП (значение напряжения выводится в милливольтках).

Подайте на используемый канал напряжение +5В с источника питания стенда (рис. 1.5).

Запустите программу заново, убедитесь, что на экран выводится данное значение (в милливольтках).

Соберите следующую схему (рис. 1.6):

Рис. 1.5. Подключение канала АЦП к источнику напряжения на лабораторном стенде

Рис. 1.6. Подключение канала АЦП к регулируемому источнику напряжения

Запускайте программу несколько раз, изменяя положение ручки потенциометра. Убедитесь в изменении значения выводимого напряжения. Результат покажите преподавателю.

---

## **Однократный ввод последовательности каналов АЦП**

Измените текст программы так, чтобы при ее выполнении на экран выводился результат преобразования по всем 16-ти дифференциальным каналам АЦП. Для этого введите в программу цикл в соответствии с алгоритмом (рис. 1.7).

Рис. 1.7. Блок-схема алгоритма АЦ преобразования последовательности каналов АЦП

В качестве переменной цикла можно использовать, например, регистр общего назначения `cl`. Тогда блок подготовки цикла будет представлять собой команду обнуления `cl`:

```
mov cl, 0
```

Установка режима работы АЦП в этом случае может выглядеть следующим образом:

```
mov dx, 312H ; адрес порта номера канала (BASE+2)
```

```
mov al, 11000000b ; усилен = 1, диф. режим
```

```
or al, cl ; установка номера канала из cl
```

```
out dx, al ; установим параметры работы АЦП
```

Модификация переменной цикла и условие продолжения цикла могут быть представлены командами:

`inc cl` ; увеличение на 1 значения в `cl`

`cmp cl, 15` ; `cl=15 ?`

`jle имя_метки` ; если меньше или равно перейти на метку

Откомпилируйте и запустите исправленную программу. Данная программа выводит на экран результат преобразования по 16-ти дифференциальным каналам. Соберите следующую схему (рис. 1.8).

Рис. 1.8. Подключение нескольких каналов АЦП, включенных через резистивный делитель напряжения к источнику напряжения на лабораторном стенде

Запустите программу. Убедитесь, что значения напряжений с 5-го по 16-й каналы равномерно уменьшаются. Результат покажите преподавателю.

## Контрольные вопросы

1. Укажите назначение и состав платы ввода и вывода аналоговой и цифровой информации L-154 (фирмы LCard).
2. Что собой представляет функция преобразования ЦАП, какой диапазон входного кода?
3. Приведите команды установки кода на ЦАП.
4. Что собой представляет функция преобразования АЦП?
5. Приведите команды установки режима работы АЦП.
6. Какие команды используются для запуска АЦП и чтения результата преобразования?
7. Как осуществляется чтение и установка цифровых ТТЛ линий?
8. Каково назначение таймеров на плате ввода-вывода?
9. Какие существуют способы опроса состояния таймеров?

## Лабораторная работа □ 2

### Исследование программного вывода аналогового сигнала с ПЭВМ через ЦАП

**Цель работы:** получение навыков использования ЦАП и аппаратного таймера, в составе платы аналогового ввода-вывода, для вывода аналогового сигнала с ПЭВМ с заданной частотой дискретизации.

### Основные вопросы, изучаемые в работе:

- использование ЦАП и аппаратного таймера платы аналогового ввода-вывода L-154 фирмы L-Card;
- команды языка ассемблера, используемые для обращения к плате ввода-вывода;
- написание программы на языке ассемблер, осуществляющей вывод аналогового сигнала с ПЭВМ с заданной частотой дискретизации.

---

## Использование ЦАП для вывода аналогового сигнала

### Цифроаналоговый преобразователь (ЦАП)

На плате L-154 фирмы L-Card, используемой в данной лабораторной работе установлен один ЦАП, параметры и программирование которого описаны в лабораторной работе №1.

### Непрерывный вывод на ЦАП

В работе предлагается реализовать цифровой генератор сигналов специальной формы на базе ПЭВМ, со встроенным ЦАП. Работа генератора в общем виде происходит по алгоритму, изображенному на рис. 2.1. Здесь сначала осуществляется формирование массива отсчетов в памяти компьютера, задающего форму выводимого сигнала. Затем отсчеты циклически берутся из массива последовательно и передаются на ЦАП, формируя на его выходе желаемый сигнал. Частота вывода отсчетов определяется скоростью выполнения команд, составляющих тело цикла, и непосредственно при программировании не задается.

Рис. 2.1. Блок-схема алгоритма вывода сигнала



специальной формы с ПЭВМ

## **Непрерывный вывод на ЦАП с синхронизацией от таймера**

Для временной синхронизации выводимых отсчетов используется специальное средство – аппаратный таймер. Фактически на плате L-154 установлено 3 счетчика-таймера, работающих с тактовой частотой 1МГц (см. лаб. раб. №1). Программируя таймеры, мы можем устанавливать различные коэффициенты деления частоты и получать последовательность импульсов желаемой частоты с их выхода. Эти импульсы можно использовать для синхронизации выводимых отсчетов. При этом различают программную синхронизацию и синхронизацию по прерыванию. В первом случае программа периодически опрашивает состояние выхода таймера, ожидая появления очередного импульса. Во втором случае таймером вырабатывается прерывание, реагируя на которые исполняемая программа совершает необходимые действия.

В данной работе реализуется программная синхронизация выводимых отсчетов. Работа программы описывается алгоритмом, представленным на рис. 2.2.

Рис. 2.2. Блок-схема алгоритма

вывода сигнала с синхронизацией от таймера

Для конфигурирования таймера на выдачу непрерывной последовательности импульсов заданной частоты, может быть использована следующая подпрограмма:

.\*\*\*\*\* локальная подпрограмма установки частоты ввода

; ax -> Rate, bx -> Timer

set\_rate proc near

mov ax,<число> ; <число> – период

; следования импульсов в мкс

mov bx, 0 ; установка номера таймера

push cx

push ax

push bx

mov ax, bx

mov bl,30h

mov cl,6

shl al,cl

or bl,al

mov ax,6 ; считаем устанавливаемый режим таймера

or al,bl

mov dx,31bh

out dx,al

pop bx

mov dx,318h

add dx, bx

pop ax

out dx,al

push dx

mov dx, 314h ; delay

in al, dx

pop dx

mov al,ah

out dx,al

```
pop cx
```

```
ret
```

```
endp
```

Ожидание сигнала с таймера в случае программной синхронизации предлагается реализовать в соответствии с алгоритмом рис. 2.3. Здесь анализируется состояние бита 1 в байте состояния таймеров (бит 1 соответствует таймеру А, см. рис. 1.1). Сначала программа дожидается нулевого состояния, затем ожидает появления единичного состояния бита 1. Используемое в алгоритме условие реализуется командой:

```
and al, 00000001b
```

Рис. 2.3. Блок-схема алгоритма ожидания сигнала с таймера

## **Порядок выполнения работы**

В данной работе вы пишете программу на языке ассемблер, осуществляющую вывод массива отсчетов через ЦАП (моделирование генератора сигналов специальной формы).

Введите следующий текст программы, реализующий непрерывный вывод на ЦАП, в соответствии с алгоритмом рис. 2.1.

```
assume cs:text,ds:data,ss:stk
```

```
stk segment stack
```

```
dw 100 dup(?)
```

```
stk ends
```

```
text segment 'code'
```

```
assume cs:text,ds:data,ss:stk
```

```
main proc
```

```
mov ax, data
```

mov ds, ax

call Signal ; вызов подпрограмм записи в массив

; формы вых. сигнала

mov di, 0

repeat:

mov ax, massive[di] ; код ЦАП 0...4095

mov dx, 310h

out dx, ax ; Вывод на ЦАП

inc di

inc di

cmp di, 512 ; достигнут ли конец массива

jl S1 ; если нет, то переход.

mov di, 0 ; возврат указателя ; к первому элементу  
массива

; проверка нажатия клавиши

S1: mov ah, 06h ; DOS 06h: считать символ из STDIN

mov dl, 0ffh

int 21h

cmp al, 1bh ; Если введен символ 1bh (ESC), то выход

je key\_ESC

jmp repeat ; переход к началу цикла

; завершение работы программы



key\_ESC:

mov ax, 4c00h

int 21h

main endp

Signal Proc Near ; подпрограмма записи в массив ; формы вых. сигнала

; формирование первого участка сигнала

mov cx, 128 ; половина объема массива

mov di, 0 ; обнуляем указатель номера ячейки

mov ax, 0 ; текущее значение элемента массива

ms1: mov massive[di], ax ; запись в ячейку массива ; значения из ax

inc di

inc di ; увеличиваем номер ячейки массива

add ax,32 ; изменяем текущее значение отсчета

loop ms1 ; цикл по элементам массива

dec ax ; максимальное значение кода 4095,а не 4096

; формирование второго участка сигнала

mov cx,128 ; половина объема массива

ms2: mov massive[di],ax ; запись в ячейку массива ; значения из ax

inc di

inc di ; увеличиваем номер ячейки массива

sub ax,32 ; изменяем текущее значение отсчета

loop ms2 ; цикл по элементам массива

ret

Signal EndP

text ends

data segment ;сегмент данных

Massive dw 256 dup (0) ; массив отсчетов ; из 256 элементов

data ends

end main

Теперь сохраните набранный текст клавишей F2, покиньте текстовый редактор клавишей ESC. Откомпилируйте программу командами *tasm имя\_файла.asm* и затем *link имя\_файла.obj*

. Если компилятор обнаружил ошибки, исправьте строки текста программы, в которых обнаружены ошибки, откомпилируйте программу заново. Если ошибок нет, запустите появившийся файл *имя\_файла.exe*. Соберите следующую схему (рис. 2.4):

Рис. 2.4. Схема подключения осциллографа к выходу ЦАП

Запустите программу и добейтесь устойчивого изображения на экране осциллографа. Данная программа позволяет получить с выхода ЦАП треугольный сигнал. Результат покажите преподавателю.

В случае успешной работы измените программу для осуществления непрерывного вывода с синхронизацией от таймера, в соответствии с алгоритмом рис. 2.2.

---

Примечания:

- вызов подпрограммы конфигурирования таймера реализуйте в подпрограмме `main`, до метки `repeat` с помощью команды:  
`call set_rate`
- текст подпрограммы `set_rate` добавьте после подпрограммы `main`;
- установите период следования импульсов с таймера 50 мкс;
- текст программы, реализующий алгоритм рис. 2.3, добавьте после метки `repeat`.

Сохраните изменения, затем откомпилируйте и запустите на выполнение полученную программу. Данная программа должна выводить на экран следующий сигнал (рис. 2.5).

Рис. 2.5. Сигнал, формируемый программой

Настройте осциллограф для получения устойчивого изображения данного сигнала. Определите амплитуду и период сигнала. Результат покажите преподавателю.

В случае успешного выполнения предыдущего задания измените программу так, чтобы она выводила сигнал, изображенный на рис. 2.6 (в соответствии с номером бригады). Результат покажите преподавателю.

Рис. 2.6. Формы сигналов для самостоятельного задания

## Контрольные вопросы

1. Приведите функцию преобразования ЦАП, какой диапазон выходного сигнала у данного ЦАП.
2. Какие команды языка ассемблер используются для установки кода на ЦАП?
3. Приведите алгоритм вывода сигнала специальной формы без синхронизации.
4. Как обеспечить постоянную частоту вывода отсчетов?
5. Как осуществить программную синхронизацию ввода с использованием аппаратного таймера?
6. Приведите алгоритм вывода сигнала специальной формы с синхронизацией от таймера.
7. Как реализуется ожидание сигнала с таймера в случае программной синхронизации вывода отсчетов?

## **Лабораторная работа № 3**

### **Использование языка программирования высокого уровня Delphi при проектировании систем сбора аналоговых данных**

**Цель работы.** ознакомиться со средствами среды Delphi, позволяющими производить автоматизированный обмен и визуальное отображение данных с платой ввода-вывода L-154.

#### **Основные вопросы, изучаемые в работе:**

- изучение среды Delphi;
- ввод и отладка исходного текста программы;

- тестирование приложения;
- модификация программы.

### **Изучение среды Delphi**

Прикладные программы, или приложения Delphi создаются в интегрированной среде разработки (IDE — Integrated Development Environment). Пользователь-ский интерфейс включает в себя ряд окон, содержащих различные элементы управле-ния (рис. 3.1.). С помощью средств интегрированной среды можно осуществлять проектирование интерфейсной части приложения, а также писать программный код и связывать его с элементами управления. В интегрированной среде разра-ботки проходят все этапы создания приложения, включая отладку.

После загрузки интерфейс Delphi, в зависимости от версии, может выглядеть по-разному, но обычно он включает следующие окна:

- главное окно (Delphi - Project1);
- окно Инспектора объектов (Object Inspector);
- окно Формы, или Конструктора формы (Form1);
- окно Редактора кода (Unit1.pas);
- окно Проводника кода (Exploring Unit1.pas).

Последние два окна находятся позади окна Формы, причем окно Проводника кода

пристыковано слева к окну Редактора кода, поэтому оба этих окна имеют общий заголовок Unit1.pas.

Рис. 3.1. Вид интегрированной среды разработки Delphi

На экране кроме указанных окон могут присутствовать и другие окна, отображаемые при вызове соответствующих средств. Окна Delphi можно перемещать, изменять их размеры и убирать с экрана (кроме главного окна), а также состыковывать между собой.

Несмотря на наличие многих окон, Delphi является однодокументной средой и позволяет одновременно работать только с одним проектом приложения. Название проекта приложения выводится в строке заголовка главного окна в верхней части экрана.

Главное окно Delphi включает:

– главное меню;

– панели инструментов;

– палитру компонентов.



Главное меню содержит набор команд для доступа к функциям Delphi. Панели инструментов находятся под главным меню в левой части главного окна и содержат кнопки для вызова наиболее часто используемых команд главного меню, например FileOpen (ФайлОткрыть) или RunRun (Выполнение Выполнить).

Палитра компонентов находится под главным меню в правой части главного окна и содержит компоненты, размещаемые в создаваемых формах. Компоненты являются блоками, из которых конструируются формы приложения. Все компоненты разбиты на группы, каждая из которых в Палитре компонентов располагается на отдельной странице, а сами компоненты представлены значками. Нужная страница Палитры компонентов выбирается щелчком мыши на ее значке.

Разработка приложений начинается с визуального конструирования формы и заключается в размещении на форме необходимых элементов. Кроме того, в окне Инспектора объектов задаются значения свойств компонентов.

Окно Редактора кода (Unit1.pas) после запуска системы программирования находится под окном Формы и представляет собой обычный текстовый редактор, с помощью которого осуществляется редактирование текста модуля и других текстовых файлов приложения. Каждый редактируемый файл находится в окне Редактора кода на отдельной странице, доступ к которой осуществляется щелчком на соответствующем значке. Первоначально в окне Редактора кода на странице Code содержится одна вкладка Unit1 исходного кода модуля формы Form1 разрабатываемого приложения.

Переключаться между окнами Формы и Редактора кода удобно с помощью клавиши <F12>.

Окно Проводника кода (Exploring Unit1.pas) пристыковано слева к окну Редактора кода. В нем в виде дерева отображаются все объекты модуля формы.

Состав проекта приложения, создаваемый в среде Delphi, состоит из нескольких элементов, объединенных в проект. В состав проекта входят следующие элементы (в

скобках указаны расширения имен файлов):

– код проекта (dpr);

– описания форм (dfm – для Windows, xfm – кроссплатформенный вариант);

– модули и модули форм (pas);

– параметры проекта (dof – для Windows, kof – для Linux);

– параметры среды (cfg);

– описание ресурсов (res).

## **Порядок выполнения работы**

### **Ввод и отладка исходного текста программы**

Запустите редактор Delphi (ПускПрограммыBorland Delphi 5 Delphi 5). Разместите на форме следующие компоненты, располагающиеся на панели компонентов (Component Palette) (рис. 3.2):

– компонент Chart (вкладка Additional);

– компонент Button (вкладка Standart);

– компонент Edit (вкладка Standart);

– компонент Label (вкладка Standart).

Рис. 3.2. Интерфейсная часть приложения

Для настройки компонента Chart1 необходимо двойным щелчком по элементу открыть окно настройки диаграммы (Editing Chart1). С помощью окна настройки добавить новую серию данных (кнопка Add, расположенная Chart-Series), выбрать тип графика FastLine в окне TeeChart Gallery. Выключить отображение легенды и названия графика, убрав отметки свойства Visible, располагающиеся на вкладках Chart-Legend и Chart-Titles.

Для компонента Button1 задайте для свойства Caption значение «Start». Изменение свойств произведите на панели Object Inspector. При этом компонент предварительно должен быть выбран.

Для компонента Edit1 задайте для свойства Text значение «1». Данный компонент будет определять номер ка-нала.

Для компонента Label1 задайте для свойства Caption значение «Номер канала 1-16:».

Перейдите в окно редактора приложения и введите следующий текст программы (комментарий, расположенный после символов "//" можно опустить):